

# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number :

2001-086092

(43)Date of publication of application : 30.03.2001

(51)Int.Cl.

H04J 11/00  
H04B 7/01  
H04L 7/00  
H04L 7/08

(21)Application number : 11-258912

(71)Applicant : MATSUSHITA ELECTRIC IND CO LTD

(22)Date of filing : 13.09.1999

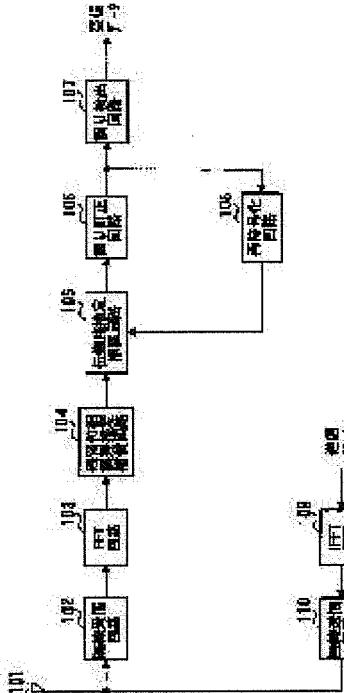
(72)Inventor : IMAMURA DAICHI

## (54) OFDM COMMUNICATIONS EQUIPMENT AND DETECTING METHOD

### (57)Abstract:

**PROBLEM TO BE SOLVED:** To enhance reception characteristics by adaptively following time fluctuation of a transmission path without lowering transmission efficiency, even when the time fluctuation of response of a propagation path is large and to enhance receiving characteristics by adaptively following the time fluctuation of the remaining phase error, without lowering the transmission efficiency even when the remaining phase error exists.

**SOLUTION:** The remaining phase error is estimated/compensated by performing a normal radio reception processing by a radio receiving circuit 102, performing FFT by an FFT circuit 103 and performing delay detection between pilot symbols to be included in an OFDM signal by a remaining phase error estimating and compensating circuit 104 and propagation path distortion is compensated by defining a signal after error correction and re-encoding as a known signal for the OFDM signal whose remaining phase error is compensated by a propagation path estimating and compensating circuit 105.



(19)日本国特許庁 (JP)

## (12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号

特開2001-86092

(P2001-86092A)

(43)公開日 平成13年3月30日 (2001.3.30)

(51) Int.Cl.<sup>7</sup>  
 H 04 J 11/00  
 H 04 B 7/01  
 H 04 L 7/00  
 7/08

識別記号

F I  
 H 04 J 11/00  
 H 04 B 7/01  
 H 04 L 7/00  
 7/08

テ-マコ-ト<sup>\*</sup> (参考)  
 Z 5 K 0 2 2  
 5 K 0 4 6  
 F 5 K 0 4 7  
 A

審査請求 未請求 請求項の数11 O.L. (全 16 頁)

(21)出願番号 特願平11-258912

(22)出願日 平成11年9月13日 (1999.9.13)

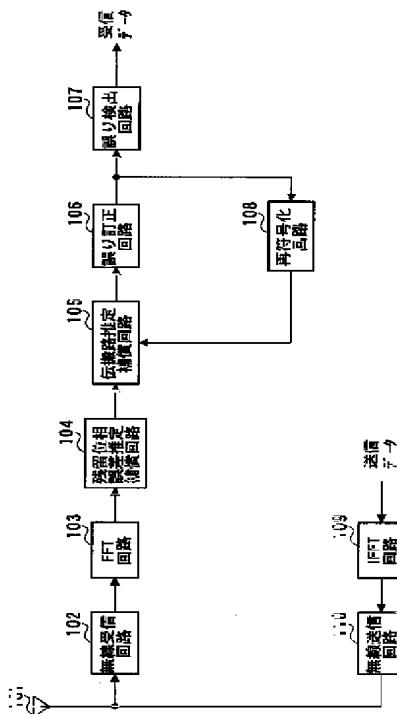
(71)出願人 000005821  
 松下電器産業株式会社  
 大阪府門真市大字門真1006番地  
 (72)発明者 今村 大地  
 神奈川県横浜市港北区綱島東四丁目3番1  
 号 松下通信工業株式会社内  
 (74)代理人 100105050  
 弁理士 鶴田 公一  
 Fターム(参考) 5K022 DD01 DD13 DD18 DD19 DD33  
 DD34 DD42  
 5K046 AA05 EE42 EE48 EE55 EE57  
 EF52  
 5K047 AA01 AA12 BB01 CC01 EE02  
 HH03 HH42 MM13 MM43

## (54)【発明の名称】 OFDM通信装置および検波方法

## (57)【要約】

【課題】 伝搬路応答の時間的変動が大きい場合でも伝送効率を低下させずに、伝搬路の時間変動に適応的に追従して受信特性を向上させるとともに、残留位相誤差が存在する場合にも、伝送効率を低下させずに残留位相誤差の時間変動に適応的に追従して受信特性を向上させること。

【解決手段】 無線受信回路102が通常の無線受信処理を行い、FFT回路103がFFT演算し、残留位相誤差推定補償回路104がOFDM信号に含まれるパイラットシンボル同士で遅延検波を行うことにより残留位相誤差の推定・補償を行い、残留位相誤差の補償されたOFDM信号に対して、伝搬路推定補償回路105が誤り訂正および再符号化後の信号を既知信号として伝搬路歪補償を行う。



## 【特許請求の範囲】

【請求項1】既知信号を含むO F D M信号の前記既知信号を用いて残留位相誤差推定値を求める推定値算出手段と、前記残留位相誤差推定値を用いて前記O F D M信号から得られた情報信号に対して残留位相誤差を補償する第1の補償手段と、残留位相誤差が補償された前記O F D M信号の判定値を既知信号として用いて前記O F D M信号から得られた情報信号に対して伝搬路歪を補償する第2の補償手段と、を具備することを特徴とするO F D M通信装置。

【請求項2】推定値算出手段は、複数の既知信号を使用した遅延検波により残留位相誤差推定値を求ることを特徴とする請求項1記載のO F D M通信装置。

【請求項3】推定値算出手段は、複数の残留位相誤差推定値の平均値を前記残留位相誤差推定値として更新することを特徴とする請求項1または請求項2記載のO F D M通信装置。

【請求項4】推定値算出手段は、パイロットシンボルを用いて求めた第1の残留位相誤差推定値と、パイロットキャリアを用いて求めた第2の残留位相誤差推定値とに対して重み付けを行い、重み付け後の前記第1の残留位相誤差推定値と重み付け後の前記第2の残留位相誤差推定値とを加算することにより残留位相誤差推定値を求ることを特徴とする請求項1から請求項3のいずれかに記載のO F D M通信装置。

【請求項5】推定値算出手段は、パイロットキャリアを用いて求めた複数の第2の残留位相誤差推定値の平均値を前記第2の残留位相誤差推定値として更新することを特徴とする請求項4記載のO F D M通信装置。

【請求項6】推定値算出手段は、F F T処理前の既知信号を用いて残留位相誤差推定値を求め、第1の補償手段は、F F T処理後の情報信号に対して残留位相誤差を補償することを特徴とする請求項1記載のO F D M通信装置。

【請求項7】第1の補償手段および第2の補償手段によって補償できなかった位相雑音をパイロットキャリアの同期検波により推定・補償する第3の補償手段を具備することを特徴とする請求項1から請求項6記載のO F D M通信装置。

【請求項8】受信情報の長さおよび位相雑音量に応じて、第1の補償手段と第2の補償手段との接続状態、および第2の補償手段と第3の補償手段との接続状態を適宜切り替えることを特徴とする請求項1から請求項7記載のO F D M通信装置。

【請求項9】請求項1から請求項8記載のO F D M通信装置を搭載することを特徴とする移動体通信端末装置。

【請求項10】請求項1から請求項8記載のO F D M通信装置を搭載することを特徴とする移動体通信基地局装置。

【請求項11】既知信号を含むO F D M信号の前記既知信号を用いて残留位相誤差推定値を求め、前記残留位相誤差推定値を用いて前記O F D M信号から得られた情報信号に対して残留位相誤差を補償し、残留位相誤差が補償された前記O F D M信号の判定値を既知信号として用いて前記O F D M信号から得られた情報信号に対して適応的に伝搬路応答の推定・補償を行う、ことを特徴とする検波方法。

## 【発明の詳細な説明】

## 【0001】

【発明の属する技術分野】本発明は、デジタル無線通信システムにおけるO F D M通信装置および検波方法に関する。

## 【0002】

【従来の技術】現在の地上波の伝送路における伝送特性の劣化の主な要因は、マルチバス妨害である。このマルチバス妨害に対して強いO F D M (Orthogonal Frequency Division Multiplexing) 伝送方式が近年注目されている。このO F D Mは、ある信号区間で互いに直交する多数（数十～数百）のデジタル変調波を多重する方式である。

【0003】従来のO F D M通信装置では、受信信号をF F T回路で時間一周波数変換し、受信信号に含まれるパイロットシンボルと既知信号との間で複素乗算を行うことにより、伝搬路の周波数応答推定値を得る。そして、周波数応答推定値と、情報O F D Mシンボルとを複素乗算することにより、伝搬路歪を補償する。この伝搬路歪補償された受信信号を誤り訂正回路で、復調、誤り訂正して受信データである情報ビット列を得る。

【0004】上記従来のO F D M通信装置においては、長い情報を送信する場合に、図16に示すように、情報O F D Mシンボル中にある一定間隔で伝搬路応答推定用パイロットシンボル（斜線部）を挿入して、時々刻々変動する伝搬路応答の変化に追従させている。すなわち、図17に示すように、パイロットシンボルAで得られた伝搬路推定値を用いて情報O F D Mシンボル1～nを補償し、パイロットシンボルBで得られた伝搬路推定値を用いて情報O F D Mシンボルn+1～2nを補償する。

【0005】しかしながら、このように長い情報を送信する場合において、伝搬路の時間変動に追従するためには、頻繁にパイロットシンボルなどの既知信号を挿入する必要があるため、伝送効率が落ちるという問題がある。

【0006】この問題を解決するために、本発明者は、先に、受信した情報信号の判定値を既知信号として用いて、伝搬路応答を適応的に推定するO F D M通信装置および伝搬路推定方法を提案した。これにより、長い情報を送信する場合でも、伝搬路応答の時間変動が大きい場合でも、伝送効率を低下させずに、伝送路の時間変動に適応的に追従して低い誤り率を維持することができる。

## 【0007】

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上記本発明者が先に提案したO F D M通信装置および伝搬路推定方法では、残留位相誤差が存在する場合に、以下のようなことが考えられる。なお、「残留位相誤差」とは、搬送波周波数オフセット補償で補償しきれなかった周波数オフセットおよび周波数シンセサイザの位相雑音による位相誤差をいう。

【0008】すなわち、上記本発明者が先に提案したO F D M通信装置および伝搬路推定方法では、誤り訂正された受信信号を再符号化した信号または伝搬路歪補償後の受信信号の信号点を硬判定した信号を用いて伝搬路応答推定値の適応更新を行うと同時に、残留位相誤差補償を行なうために、伝搬路歪補償後にパイロットキャリアを用いて残留位相誤差を推定し補償する場合、残留位相誤差の時間的変動量が伝搬路変動による位相誤差の時間的変動量に対して大きいため、伝搬路推定の適応更新を用いて残留位相誤差まで含めて推定・補償しようとすると、新たに推定した伝搬路推定値のみを用いて補償する必要がある。

【0009】しかしながら、新たに推定した伝搬路推定値のみを用いて補償すると、誤り訂正後の情報ビットまたは硬判定後の情報シンボルに誤りが存在する場合、伝搬路推定誤差が大きくなってしまう。また、新たに推定した伝搬路推定値のみを用いて補償すると、加法性雑音等の外乱による推定誤差も無視できなくなる。

【0010】したがって、受信特性を劣化させないためには、過去の情報をを利用して伝搬路推定値を更新する必要がある。

【0011】しかしながら、上記のように過去の伝搬路推定値を用いて逐次伝搬路補償を行った後パイロットキャリアによる残留位相誤差推定・補償を行うと、時間変動の速い残留位相誤差による位相変動に追従できず、後段での残留位相誤差推定ができないほど位相回転が進むおそれがある。また、パイロットキャリアの伝搬路歪補償誤差が大きい場合、推定される残留位相誤差にパイロットキャリアの伝搬路応答の位相変動分が加わってしまう。この状態で残留位相誤差推定・補償を行うと、伝搬路応答の位相変動は各サブキャリアで値が異なるため、残留位相誤差の推定値に誤差を生じ、受信特性の劣化を招いてしまう。

【0012】本発明はかかる点に鑑みてなされたものであり、伝搬路応答の時間的変動が大きい場合でも伝送効率を低下させずに、伝送路の時間変動に適応的に追従して受信特性を向上させるとともに、残留位相誤差が存在する場合にも、伝送効率を低下させずに残留位相誤差の時間変動に適応的に追従して受信特性を向上させることができるO F D M通信装置および検波方法を提供することを目的とする。

## 【0013】

【課題を解決するための手段】本発明のO F D M通信装置は、既知信号を含むO F D M信号の前記既知信号を用いて残留位相誤差推定値を求める推定値算出手段と、前記残留位相誤差推定値を用いて前記O F D M信号から得られた情報信号に対して残留位相誤差を補償する第1の補償手段と、残留位相誤差が補償された前記O F D M信号の判定値を既知信号として用いて前記O F D M信号から得られた情報信号に対して伝搬路歪を補償する第2の補償手段と、を具備する構成を探る。

【0014】本発明のO F D M通信装置は、推定値算出手段は、複数の既知信号を使用した遅延検波により残留位相誤差推定値を求める構成を探る。

【0015】これらの構成によれば、搬送波周波数同期誤差により生じた残留位相誤差を正確に推定・補償した後、伝搬路推定・補償を行うため、残留位相誤差が大きい場合であっても、伝搬路推定・補償では伝搬路変動のみに追従すればよいので、残留位相誤差の存在下であっても、優れた受信特性の適応同期検波を行うことができる。

【0016】本発明のO F D M通信装置は、推定値算出手段は、複数の残留位相誤差推定値の平均値を前記残留位相誤差推定値として更新する構成を探る。

【0017】この構成によれば、2シンボル以上のパイロットシンボルまたはパイロットキャリアにより推定された残留位相誤差の平均値を用いて残留位相誤差を補償するため、残留位相誤差の存在下であっても、優れた受信特性の適応検波を行うことができるとともに、加法性雑音によって発生する残留位相誤差の推定値誤差を低減することができる。

【0018】本発明のO F D M通信装置は、推定値算出手段は、パイロットシンボルを用いて求めた第1の残留位相誤差推定値と、パイロットキャリアを用いて求めた第2の残留位相誤差推定値とに対して重み付けを行い、重み付け後の前記第1の残留位相誤差推定値と重み付け後の前記第2の残留位相誤差推定値とを加算することにより残留位相誤差推定値を求める構成を探る。

【0019】この構成によれば、パイロットシンボルによる残留位相誤差推定と、パイロットキャリアによる残留位相誤差推定を組み合わせて行い、両者で算出された残留位相誤差の推定値を使用して残留位相誤差を補償するため、残留位相誤差の存在下であっても、優れた受信特性の適応検波を行うことができるとともに、きわめて精度の高い残留位相誤差の推定が可能となる。

【0020】本発明のO F D M通信装置は、推定値算出手段は、パイロットキャリアを用いて求めた複数の第2の残留位相誤差推定値の平均値を前記第2の残留位相誤差推定値として更新する構成を探る。

【0021】この構成によれば、パイロットキャリアによる残留位相誤差推定値を複数シンボル分平均化して残留位相誤差推定値を更新するため、残留位相誤差の存在

下であっても、優れた受信特性の適応検波を行うことができるとともに、きわめて精度の高い残留位相誤差の推定が可能となり、さらに、加法性雑音によって発生する残留位相誤差の推定値誤差を低減することができる。

【0022】本発明のO F D M通信装置は、推定値算出手段は、F F T処理前の既知信号を用いて残留位相誤差推定値を求め、第1の補償手段は、F F T処理後の情報信号に対して残留位相誤差を補償する構成を探る。

【0023】この構成によれば、F F T処理と残留位相誤差推定・補償を同時に並行して行うため、残留位相誤差の存在下であっても、優れた受信特性の適応検波を行うことができるとともに、受信信号に対する残留位相誤差の推定・補償に要する時間を短縮することができる。

【0024】本発明のO F D M通信装置は、第1の補償手段および第2の補償手段によって補償できなかった位相雑音をパイロットキャリアの同期検波により推定・補償する第3の補償手段を具備する構成を探る。

【0025】この構成によれば、伝搬路推定・補償の後に、位相雑音推定・補償を行うため、残留位相誤差の存在下であっても、優れた受信特性の適応検波を行うことができるとともに、残留位相誤差補償および伝搬路歪補償で補償しきれない位相雑音を補償することができる。

【0026】本発明のO F D M通信装置は、受信情報の長さおよび位相雑音量に応じて、第1の補償手段と第2の補償手段との接続状態、および第2の補償手段と第3の補償手段との接続状態を適宜切り替える構成を探る。

【0027】この構成によれば、受信情報の長さおよび位相雑音量に応じて、残留位相誤差推定補償および位相雑音推定補償を行うか否か適宜切り替えるため、優れた受信特性の適応検波を行うことができるとともに、受信情報の長さおよび位相雑音量に応じて、処理に無駄のない常に最適な同期検波を行うことができる。

【0028】本発明の移動体通信端末装置は、前記いずれかのO F D M通信装置を搭載する構成を探る。

【0029】本発明の移動体通信基地局装置は、前記いずれかのO F D M通信装置を搭載する構成を探る。

【0030】これらの構成によれば、搬送波周波数同期誤差により生じた残留位相誤差を正確に推定・補償した後、伝搬路推定・補償を行うため、残留位相誤差が大きい場合であっても、伝搬路推定・補償では伝搬路変動のみに追従すればよいので、残留位相誤差の存在下であっても、優れた受信特性の適応同期検波を行うことができる。

【0031】本発明の検波方法は、既知信号を含むO F D M信号の前記既知信号を用いて残留位相誤差推定値を求め、前記残留位相誤差推定値を用いて前記O F D M信号から得られた情報信号に対して残留位相誤差を補償し、残留位相誤差が補償された前記O F D M信号の判定値を既知信号として用いて前記O F D M信号から得られた情報信号に対して適応的に伝搬路応答の推定・補償を行いうようにした。

【0032】この方法によれば、搬送波周波数同期誤差により生じた残留位相誤差を正確に推定・補償した後、伝搬路推定・補償を行いうため、残留位相誤差が大きい場合であっても、伝搬路推定・補償では伝搬路変動のみに追従すればよいので、残留位相誤差の存在下であっても、優れた受信特性の適応同期検波を行うことができる。

【0033】

【発明の実施の形態】本発明の骨子は、伝搬路推定・補償を行う前に残留位相誤差推定・補償を行って残留位相誤差を除去した信号に対し伝搬路推定し、受信信号に含まれる、各サブキャリアに共通な変化量である残留位相誤差および各サブキャリアで異なる変化量である伝搬路応答を独立に、それぞれの時間変動に追従して推定・補償を行うことにより、残留位相誤差が無視できない環境で長い情報を送る場合であっても、伝送効率を低下させることなく優れた受信特性を実現することである。

【0034】以下、本発明の実施の形態について、添付図面を参照して詳細に説明する。

(実施の形態1) 図1は、本発明の実施の形態1に係るO F D M通信装置の構成を示すブロック図である。アンテナ101を介して受信されたO F D M信号は、無線受信回路102で通常の無線受信処理がなされてベースバンド信号となる。このベースバンド信号は、直交検波器で直交検波処理され、ローパス・フィルタで不要周波数成分が除去され、A／D変換される。なお、直交検波処理により受信信号は同相成分と直交成分に分かれが図面では一つの信号経路としている。

【0035】このベースバンド信号は、F F T (Fast Fourier Transform)回路103でF F T演算されて、各サブキャリアに割り当てられた信号が得られる。F F T回路103でF F T演算された信号は、残留位相誤差推定補償回路104に送られ、受信O F D M信号に含まれる連続して送られたパイロットシンボル同士で遅延検波を行うことにより、残留位相誤差の推定を行う。残留位相誤差推定補償回路104は、推定された残留位相誤差とともに、パイロットシンボルとそれ以降の情報O F D Mシンボルのすべてのサブキャリアに対して、残留位相誤差補償を行う。

【0036】残留位相誤差を補償された信号は、伝搬路推定補償回路105に送られ、受信O F D M信号に含まれるパイロットシンボルと既知信号との間で複素乗算を行うことにより、伝搬路推定を行い、最初の伝搬路推定値(初期値)を得る。

【0037】伝搬路推定補償回路105では、最初の伝搬路推定値を用いて情報O F D Mシンボルの伝搬路歪補償をO F D Mシンボル毎に逐次行う。伝搬路歪補償された情報シンボルは、逐次誤り訂正回路106に送られて誤り訂正される。誤り訂正回路106からは、伝送路符

号化される単位毎に誤り訂正された情報ビット列が output される。この情報ビット列は、誤り検出回路 107 に送られ、そこで誤り検出が行われて、受信データとして出力される。

【0038】誤り訂正後の情報ビット列は、定期的に再符号化回路 108 に送られる。再符号化回路 108 では、誤り訂正された情報ビットに対して再び伝送路符号化処理、変調処理、および再配列処理が行われる。このように再符号化された誤り訂正後の情報ビット列は、伝搬路推定補償回路 105 に送られる。伝搬路推定補償回路 105 では、この再符号化情報ビットを既知信号として用い、FFT 演算された信号と複素乗算することにより伝搬路推定を行い、伝搬路推定値を求める。この伝搬路推定値は、最初の伝搬路推定値に更新される。

【0039】ここで、伝搬路推定値の推定精度と時間的変動への追従性とを両立するために、過去の伝搬路推定値も用いて伝搬路推定値の更新を行うことが考えられる。この場合でも、伝搬路推定補償回路 105 に入力される受信OFDM 信号は、すでに相対的に時間的変動の大きな残留位相誤差成分が補償された状態であるため、相対的に時間的変動の小さな伝搬路応答の時間的変動および位相雑音を高い精度で、適応的に推定・補償することが可能となる。

【0040】一方、各サブキャリア毎の送信データである情報信号は、図示しない変調部で、例えば、QPSK (Quadrature Phase Shift Keying) やQAM (Quadrature Amplitude Modulation) などでディジタル変調処理された後、IFFT (Inverse Fast Fourier Transform) 回路 109 で IFFT 演算されて OFDM 信号となる。このOFDM 信号は、D/A 変換された後に、無線送信回路 110 に送られ、そこで通常の無線送信処理がなされて送信信号としてアンテナ 101 を介して送信される。

【0041】次いで、残留位相誤差補償回路の構成および動作について、図2 および図3 を用いて説明する。図2 は、図1 に示す残留位相誤差推定補償回路の内部構成を示すブロック図である。また、図3 は、図2 に示す位相誤差演算回路の内部構成を示すブロック図である。

【0042】図2 に示す残留位相誤差推定補償回路は、連続して送信される複数のパイロットシンボルを用いて残留位相誤差推定・補償を行なう回路である。また、パイロットシンボルを用いて残留位相誤差推定・補償を行う場合のOFDM 通信に使用される信号は、図4 に示す構成を有する。すなわち、パイロットシンボル以外のブリアンブルに続けて、既知信号である複数の伝搬路応答推定用パイロットシンボルの後に、情報OFDMシンボルが続く構成となる。

【0043】FFT 处理された受信OFDM 信号のうち 1 番目のパイロットシンボルが、スイッチ 201 の接続・切断制御により、遅延器 202、複素乗算器 203 お

よび位相誤差演算回路 204 へ入力される。2 番目のパイロットシンボルも同様に入力され、複素乗算器 203 において、1 番目のパイロットシンボルと 2 番目のパイロットシンボルとで遅延検波が行われる。n 個パイロットシンボルが送信されれば、1 番目と i - 1 番目のパイロットシンボル間で遅延検波が行われる。遅延検波された信号は、連続する 2 パイロットシンボル間の位相差を表している。

【0044】複素乗算器 203 は伝搬路の時間的変動が無視できる程度の時間で遅延検波が行われるように設定されているため、複素乗算器 203 から出力される信号は、残留位相誤差成分のみを含んだ信号となる。そして、この残留位相誤差成分のみを含んだ信号が、位相誤差演算回路 204 へ入力される。

【0045】位相誤差演算回路 204 では、遅延検波により算出された各サブキャリアの残留位相誤差を用いて残留位相誤差を算出する。ここで、複素乗算器 203 の後段に位相誤差演算回路 204 を設けるのは次の理由による。すなわち、パイロットシンボルやパイロットキャリアの遅延検波により算出される各サブキャリアの位相誤差は加法性雑音を含んでいるため、各サブキャリアの位相誤差を単体で用いると、推定精度が悪化する。したがって、パイロットシンボルあるいはパイロットキャリアから求められる複数の位相誤差を用いて、雑音成分を抑圧し、より推定制度の高い残留位相誤差推定値を算出するために、複素乗算器 203 の後段に位相誤差演算回路 204 を設けたものである。

【0046】位相誤差演算回路 204 は、例えば図3 に示すような内部構成となっている。図3において、複素乗算器 203 から出力される各パイロットキャリアのすべての遅延検波出力が、同相成分 (I 成分)、直交成分 (Q 成分) 別々に、全受信パイロットキャリア加算器 301 および全受信パイロットキャリア加算器 302 により加算される。

【0047】一方、2乗和回路 303 により各パイロットキャリアの電力値 ( $I^2 + Q^2$ ) が算出され、全受信パイロットキャリア加算器 304 により各パイロットキャリアのすべての電力値が加算される。

【0048】そして、除算器 305 および除算器 306 によって、加算された遅延検波出力を電力加算値で除算することにより、正規化する (振幅を 1 にする)。

【0049】位相誤差演算回路 204 を、図3 に示すような構成とすることにより、複数のパイロットキャリアから得られた残留位相誤差出力を平均化し S/N を大きくすることができるため、より正確な残留位相誤差推定値を算出することができる。

【0050】なお、位相誤差演算回路 204 の構成は、上記構成に限られるものではなく、雑音成分を抑圧し、残留位相誤差出力を平均化し S/N を大きくすることができる回路であれば、どのような構成をとってもよい。

いくつかの構成を例示すると、1) 等利得合成によりS/Nを向上する構成、2) 最大比合成によりS/Nを向上する構成、3) ある閾値を設け、これを超えたパイロットキャリアないしはパイロットシンボルのキャリアを用いて平均、等利得合成あるいは最大比合成をおこなうことによりS/Nを向上する構成、4) もっとも受信電力の大きいキャリアによる位相誤差出力を用いる構成等が挙げられる。いずれも位相誤差推定結果のS/Nを向上することを目的としたものである。

【0051】また、パイロットシンボルを2つ以上用いる場合、位相誤差演算回路204が演算結果を平均化することにより、さらに雑音成分を抑圧した正確な位相誤差を推定することができるようになる。

【0052】位相誤差演算回路204の出力は一旦メモリ205に格納され、複素乗算器206へ入力される。複素乗算器206では、複素乗算により、1シンボル前の累積残留位相誤差に現在の残留位相誤差が新たに累積され、メモリ207へ格納される。

【0053】この格納された累積残留位相誤差の推定値は、スイッチ208の接続・切斷制御により、一定間隔ごとに複素乗算器209へ出力される。そして、複素乗算器209で、FFT回路103の出力信号と累積残留位相誤差の推定値との複素乗算を行なうことにより、残留位相誤差が補償される。残留位相誤差が補償された受信OFDM信号は、伝搬路推定補償回路105へ送られる。

【0054】なお、残留位相誤差推定補償回路104において、図5に示すように、スイッチ201の代わりにセレクタ501を用いて、情報OFDMシンボル間に挿入されたパイロットキャリアを用いて、残留位相誤差の推定・補償を行うようにしてもよい。

【0055】この場合、FFT回路103より出力された受信OFDM信号のうち、パイロットキャリアをセレクタ501によって取り出す。パイロットキャリア以外の信号は複素乗算器209へ入力される。セレクタ501により取り出されたパイロットキャリアは、上記同様の動作にて、複素乗算器203で、1つ前のパイロットキャリアとの遅延検波が行なわれる。

【0056】遅延検波後の信号は位相誤差演算回路204で、パイロットキャリア数分の合成や平均が行なわれ、残留位相誤差の推定値が算出される。算出された残留位相誤差の推定値は、メモリ205に格納される。

【0057】メモリ205に格納された残留位相誤差の推定値は、複素乗算器206へ入力され、メモリ207に格納されている過去の累積された残留位相誤差と複素乗算される。これにより、1OFDMシンボル分の残留位相誤差がメモリ207に格納される。そして、複素乗算器209で、FFT回路103の出力信号と累積残留位相誤差の推定値との複素乗算を行なうことにより、残留位相誤差が補償される。残留位相誤差が補償された受

信OFDM信号は、伝搬路推定補償回路105へ送られる。

【0058】このように、本実施の形態によれば、搬送波周波数同期誤差により生じた残留位相誤差を正確に推定・補償した後、伝搬路推定・補償を行うため、残留位相誤差が大きい場合であっても、伝搬路推定・補償では伝搬路変動のみに追従すればよいので、残留位相誤差の存在下であっても、優れた受信特性の適応同期検波を行うことができる。

【0059】(実施の形態2) 本実施の形態に係るOFDM通信装置は、実施の形態1と同様の構成を有し、FFT処理の前段で時系列信号に対して残留位相誤差推定・補償を行うものである。

【0060】図6は、本発明の実施の形態2に係るOFDM通信装置の構成を示すブロック図である。但し、実施の形態1と同一の構成には同一の符号を付し、詳しい説明は省略する。

【0061】残留位相誤差推定補償回路601は、無線受信回路102から出力されたOFDM信号に対して残留位相誤差の推定・補償を行う。残留位相誤差推定補償回路601は、図7に示す構成を探る。図7は、図6に示す残留位相誤差推定補償回路の内部構成を示すブロック図である。

【0062】無線受信回路102から入力された受信時系列信号は、遅延器701および複素乗算器702に入力され、連続して送信される複数のパイロット信号の間で遅延検波が行なわれる。遅延検波された信号は、積算器703へ入力される。

【0063】ここで、FFTの入出力数をN、受信パイロットシンボルをR(mT,n); Tは1OFDMシンボル時間、m=0, 1, 2, …, n=1, 2, …, Nとするとき、複素乗算器702および積算器703による処理後の出力は以下の式(1)のようになる。

【数1】

$$\sum_{n=1}^N R(mT, n)R((m-1)T, n) \quad \cdots (1)$$

【0064】次いで、この処理結果の振幅が1になるように正規化回路704で正規化し、1FFTサンプリング時間あたりに変化する位相変動量(複素値)を位相変動量算出器705により算出する。

【0065】算出された1FFTサンプリング時間あたりの位相変動量は、複素乗算器706へ入力され、メモリ708に蓄えられた1FFTサンプル前の累積位相変動量に1サンプル分の位相変動量が累積される。この累積された位相変動量は、正規化回路707で振幅が1になるように正規化された後、メモリ708に蓄えられる。そして、複素乗算器709で、無線受信回路102の出力信号と位相変動量との複素乗算を行なうことにより、残留位相誤差が補償される。

【0066】このように、本実施の形態によれば、搬送波周波数同期誤差により生じた残留位相誤差を正確に推定・補償した後、伝搬路推定・補償を行うため、残留位相誤差が大きい場合であっても、伝搬路推定・補償では伝搬路変動のみに追従すればよいので、残留位相誤差の存在下であっても、優れた受信特性の適応同期検波を行うことができる。

【0067】(実施の形態3) 本実施の形態に係るOFDM通信装置は、実施の形態1と同様の構成を有し、残留位相誤差推定補償回路において、複数シンボル分のパイロットキャリアにより推定された残留位相誤差の平均値を用いて残留位相誤差を補償するものである。

【0068】本実施の形態に係るOFDM通信装置の構成は、残留位相誤差推定補償回路以外について実施の形態1と同様であるので、残留位相誤差推定補償回路について説明する。

【0069】図8は、本発明の実施の形態3に係るOFDM通信装置の残留位相誤差推定補償回路の内部構成を示すブロック図である。但し、実施の形態1と同一の構成には同一の符号を付し、詳しい説明は省略する。

【0070】遅延検波後の信号は位相誤差演算回路204で、パイロットキャリア数分の合成や平均が行なわれ、残留位相誤差の推定値が算出される。算出された残留位相誤差の推定値は、平均化回路801およびスイッチ802へ出力される。

【0071】平均化回路801では、複数OFDMシンボル分の残留位相誤差推定値の平均値を算出する。平均するシンボル数nは、残留位相誤差推定値にパイロットキャリアの伝搬路応答の時間変動成分が含まれないようするため、伝搬路応答の時間変動に比べ十分に小さな値とする。平均化された残留位相誤差推定値は、メモリ803に一旦蓄積された後、スイッチ802へ出力される。なお、平均化回路801で行われる平均化処理は、加法性雑音による推定誤差を低減できれば、その処理方法に特に限定されない。

【0072】スイッチ802では、位相誤差演算回路204の出力とメモリ803の出力を切り替えて、複素乗算器206へ入力する。このようにスイッチ802によって複素乗算器206への入力を切り替えているのは、平均化処理が終了するまでのnシンボル分の間は位相誤差演算回路204の出力すなわち平均化されていない残留位相誤差推定値を直接使用し、平均化処理終了後はメモリ803の出力、すなわち平均化された残留位相誤差推定値を用いることにより、平均化処理によって生じる残留位相誤差推定補償処理での処理遅延を小さくするためである。

【0073】なお、nシンボル分平均するまでの間は、その時点で平均された値を逐次用いて残留位相誤差推定・補償を行うようにしてもよい。つまり、i番目( $1 < i < n$ )のシンボルでは、1番目からi番目までの平均

値を用いるようにしてもよい。

【0074】スイッチ802で選択された残留位相誤差推定値は複素乗算器206へ入力される。

【0075】このように、本実施の形態によれば、残留位相誤差推定補償回路において、2シンボル以上のパイロットシンボルまたはパイロットキャリアにより推定された残留位相誤差の平均値を用いて残留位相誤差を補償するため、残留位相誤差の存在下であっても、優れた受信特性の適応検波を行うことができるとともに、加法性雑音によって発生する残留位相誤差の推定値誤差を低減することができる。

【0076】(実施の形態4) 本実施の形態に係るOFDM通信装置は、実施の形態1と同様の構成を有し、残留位相誤差推定補償回路において、パイロットシンボルによる残留位相誤差推定と、パイロットキャリアによる残留位相誤差推定を組み合わせて行い、両者で算出された残留位相誤差の推定値を使用して残留位相誤差を補償するものである。

【0077】本実施の形態に係るOFDM通信装置の構成は、残留位相誤差推定補償回路以外について実施の形態1と同様であるので、残留位相誤差推定補償回路について説明する。

【0078】図9は、本発明の実施の形態4に係るOFDM通信装置の残留位相誤差推定補償回路の内部構成を示すブロック図である。但し、実施の形態1と同一の構成には同一の符号を付し、詳しい説明は省略する。

【0079】図9に示す残留位相誤差推定補償回路は、実施の形態に1におけるパイロットシンボルを用いた残留位相誤差推定補償回路と、実施の形態に1におけるパイロットキャリアを用いた残留位相誤差推定補償回路とを組み合わせたものである。

【0080】図9において、まずパイロットシンボルの遅延検波結果を用いて、位相誤差演算回路1で残留位相誤差の推定値が算出され、スイッチ901およびスイッチ902へ出力される。このとき、スイッチ901は、位相誤差演算回路1で算出された残留位相誤差の推定値がメモリ205へ蓄積される状態となっており、スイッチ902は、位相誤差演算回路1で算出された残留位相誤差の推定値が複素乗算器206へ入力される状態となっている。

【0081】パイロットシンボルに続く情報OFDMシンボルでは、パイロットキャリアの遅延検波結果を用いて、位相誤差演算回路2で残留位相誤差の推定値を算出する。なお、位相誤差演算回路1および位相誤差演算回路2は、実施の形態1における位相誤差演算回路204と同一の構成を探るものである。

【0082】メモリ205に蓄えられたパイロットシンボルから算出された残留位相誤差推定値は乗算器903によって重み付けされ、また、パイロットキャリアから算出された残留位相誤差推定値は乗算器904によって

重み付けされる。そして、これらの重み付けされた残留位相誤差推定値が、加算器905によって加算される。

(加算器905の出力)

$$= W \times (\text{パイロットキャリアから算出された残留位相誤差推定値}) \\ + (1 - W) \times (\text{1つ過去の残留位相誤差推定値}) \cdots (2)$$

ここで、Wは重み係数であり、係数選択回路906により与えられる。係数選択回路906は、回線品質などの品質情報に基づく制御信号にしたがって、あらかじめ設定してある重み係数を選択する。なお、すべての場合の重み係数が同じであってもよい。

【0084】この加算結果は、メモリ205および複素乗算器206へ出力される。このとき、スイッチ901は、加算結果がメモリ205へ蓄積される状態となっており、スイッチ902は、加算結果が複素乗算器206へ入力される状態となっている。

【0085】このように、本実施の形態によれば、残留位相誤差推定補償回路において、パイロットシンボルによる残留位相誤差推定と、パイロットキャリアによる残留位相誤差推定を組み合わせて行い、両者で算出された残留位相誤差の推定値を使用して残留位相誤差を補償するため、残留位相誤差の存在下であっても、優れた受信特性の適応検波を行うとともに、きわめて精度の高い残留位相誤差の推定が可能となる。

【0086】(実施の形態5) 本実施の形態に係るOFDM通信装置は、実施の形態4と同様の構成を有し、残留位相誤差推定補償回路において、パイロットキャリアによる残留位相誤差推定値を複数シンボル分平均化して残留位相誤差推定値を更新するものである。

【0087】本実施の形態に係るOFDM通信装置の構成は、残留位相誤差推定補償回路以外について実施の形態4と同様であるので、残留位相誤差推定補償回路について説明する。

【0088】図10は、本発明の実施の形態5に係るOFDM通信装置の残留位相誤差推定補償回路の内部構成を示すブロック図である。但し、実施の形態4と同一の構成には同一の符号を付し、詳しい説明は省略する。

【0089】位相誤差演算回路2で算出された残留位相誤差の推定値は、平均化回路1001へ出力される。

【0090】平均化回路1001では、複数OFDMシンボル分の残留位相誤差推定値の平均値を算出する。平均するシンボル数nは、残留位相誤差推定値にパイロットキャリアの伝搬路応答の時間変動成分が含まれないようにするため、伝搬路応答の時間変動に比べ十分に小さな値とする。平均化された残留位相誤差推定値は、メモリ1002に一旦蓄積された後、乗算器904へ出力される。なお、平均化回路1001で行われる平均化処理は、加法性雑音による推定誤差を低減できれば、その処理方法に特に限定されない。

【0091】メモリ205に蓄えられた残留位相誤差推定値は乗算器903によって重み付けされ、また、平均

【0083】従って、加算器905の出力は、以下の式(2)のようになる。

化された残留位相誤差推定値は乗算器904によって重み付けされる。そして、これらの重み付けされた残留位相誤差推定値が、加算器905によって加算される。

【0092】このように、本実施の形態によれば、残留位相誤差推定補償回路において、パイロットキャリアによる残留位相誤差推定値を複数シンボル分平均化して残留位相誤差推定値を更新するため、残留位相誤差の存在下であっても、優れた受信特性の適応検波を行うことができるとともに、きわめて精度の高い残留位相誤差の推定が可能となり、さらに、加法性雑音によって発生する残留位相誤差の推定値誤差を低減することができる。

【0093】(実施の形態6) 本実施の形態に係るOFDM通信装置は、実施の形態1と同様の構成を有し、FFT処理と残留位相誤差推定・補償を同時に並行して行うものである。

【0094】図11は、本発明の実施の形態6に係るOFDM通信装置の構成を示すブロック図である。但し、実施の形態1と同一の構成には同一の符号を付し、詳しい説明は省略する。

【0095】無線受信回路102で所定の無線処理を施された受信時系列OFDM信号は、FFT回路103および残留位相誤差推定補償回路1101へ同時に入力される。すなわち、この受信時系列OFDM信号に対して、一方でFFT回路103によりFFT処理が行われている間に、他方で同時並行的に残留位相誤差推定補償回路1101により残留位相誤差の推定・補償が行われる。

【0096】残留位相誤差推定補償回路1101は、図12に示す構成を探る。図12は、図11に示す残留位相誤差推定補償回路の内部構成を示すブロック図である。

【0097】無線受信回路102から入力された受信時系列信号は、遅延器1201および複素乗算器1202に入力され、連続して送信される複数のパイロット信号の間で遅延検波が行なわれる。遅延検波された信号は、積算器1203へ入力される。

【0098】ここで、FFTの入出力数をN、受信パイロットシンボルをR(mT,n)；Tは1OFDMシンボル時間、m=0, 1, 2, …, n=1, 2, …, Nとすると、複素乗算器1202および積算器1203による処理後の出力は以下の式(3)のようになる。

【数2】

$$\sum_{n=1}^N R(mT, n) R((m-1)T, n) \cdots (3)$$

【0099】次いで、この処理結果の振幅が1になるように正規化回路1204で正規化されることにより10FDMSимвol区間における残留位相誤差の推定値が算出され、メモリ1205に蓄えられる。そして、複素乗算器1102で、FFT回路103の出力信号と残留位相誤差の推定値との複素乗算を行うことにより、残留位相誤差が補償される。

【0100】このように本実施の形態によれば、FFT処理と残留位相誤差推定・補償を同時に並行して行うため、残留位相誤差の存在下であっても、優れた受信特性の適応検波を行うことができるとともに、受信信号に対する残留位相誤差の推定・補償に要する時間を短縮することができる。

【0101】(実施の形態7) 本実施の形態に係るOFDM通信装置は、実施の形態1と同様の構成を有し、伝搬路推定・補償の後に、位相雑音推定・補償を行うものである。

【0102】本実施の形態に係るOFDM通信装置の構成は、実施の形態1のOFDM通信装置の伝搬路推定補償回路の後段に、位相雑音推定補償回路を設けたものである。図13は、本発明の実施の形態7に係るOFDM通信装置の構成を示すブロック図である。但し、実施の形態1と同一の構成には同一の符号を付し、詳しい説明は省略する。

【0103】残留位相誤差推定補償回路104では、パイロットシンボルの残留位相誤差推定値またはこの推定値の複数シンボル分の平均値を用いる場合、位相雑音による位相誤差成分が含まれない。また、伝搬路推定補償回路105では、一度伝搬路応答値を推定すると次に伝搬路応答推定値を更新するまで、同じ伝搬路応答推定値で伝搬路歪補償をおこなうため、一括復調する場合を除き、シンボル毎に変動する位相雑音の追従が困難となる。そこで、伝搬路推定補償回路105の後段に、位相雑音推定補償回路1301を設け対処するものである。

【0104】図14は、図13に示す位相雑音推定補償回路の内部構成を示すブロック図である。図14において、伝搬路推定補償回路105より出力された受信OFDM信号のうち、パイロットキャリアをセレクタ1401によって取り出す。パイロットキャリア以外の信号は複素乗算器1404へ入力される。

【0105】複素乗算器1402に入力された受信パイロットキャリアは、送信パイロットキャリア信号と同じパイロットキャリア信号と複素乗算される。これにより、各パイロットキャリア毎の位相差が算出される。各パイロットキャリアより算出された位相差は、位相誤差演算回路1403へ入力され、各位相差について等利得合成または最大比合成等の処理が施され、より正確な位相差が算出される。そして、複素乗算器1404で、算出された位相誤差推定値と情報キャリアとの複素乗算が行われることにより、位相雑音が補償される。

【0106】このように、本実施の形態によれば、伝搬路推定・補償の後に、位相雑音推定・補償を行うため、残留位相誤差の存在下であっても、優れた受信特性の適応検波を行うことができるとともに、残留位相誤差補償および伝搬路歪補償で補償しきれない位相雑音を補償することができる。

【0107】(実施の形態8) 本実施の形態に係るOFDM通信装置は、実施の形態7と同様の構成を有し、受信情報の長さおよび位相雑音量に応じて、残留位相誤差推定補償および位相雑音推定補償を行なうか否か適宜切り替えるものである。

【0108】図15は、本発明の実施の形態8に係るOFDM通信装置の構成を示すブロック図である。但し、実施の形態7と同一の構成には同一の符号を付し、詳しい説明は省略する。

【0109】図15において、連続して受信されるパケットの長さが短い場合には、スイッチ1501は、FFT回路103と伝搬路推定補償回路105とが直接接続される状態なり、スイッチ1502は、伝搬路推定補償回路105と誤り訂正回路106とが位相雑音推定補償回路1301を介して接続される状態となる。すなわち、受信情報の長さが短い場合には、後段の同期検波による位相雑音推定・補償は行われるが、前段の遅延検波による残留位相誤差推定・補償は行われないことになる。

【0110】受信されるパケットの長さが短い場合に、このような接続状態となるようにしたのは、以下の理由による。すなわち、受信されるパケットの長さが短い場合には、プリアンブルによる搬送波周波数オフセット補償で周波数オフセットを十分補償でき、残留位相誤差は十分に小さくなるため、伝搬路推定・補償の前段で残留位相誤差推定補償を行う必要がないからである。

【0111】また、この場合、残留位相誤差および位相雑音の推定・補償を、伝搬路推定・補償の前段で、遅延検波を用いた残留位相誤差推定補償回路104で行なうことも考えられるが、受信されるパケットの長さが短い場合には、位相誤差の時間的変動量が小さいため、同期検波を用いた位相雑音推定補償回路1301で推定・補償する方が、位相雑音を精度よく推定・補償できるからである。

【0112】一方、受信されるパケットの長さが長く、かつ位相雑音が無視できる程度のものである場合には、スイッチ1501は、FFT回路103と伝搬路推定補償回路105とが残留位相誤差推定補償回路104を介して接続される状態となり、スイッチ1502は、伝搬路推定補償回路105と誤り訂正回路106とが直接接続される状態となる。

【0113】また、受信されるパケットの長さが長く、かつ位相雑音が無視できない程度のものである場合には、スイッチ1501は、FFT回路103と伝搬路推

定補償回路105とが残留位相誤差推定補償回路104を介して接続される状態となり、スイッチ1502は、伝搬路推定補償回路105と誤り訂正回路106とが位相雜音推定補償回路1301を介して接続される状態となる。

【0114】なお、通信チャネル以外のチャネルから受信されるパケットの長さ情報に基づく制御信号を、スイッチ1501および1502が受け取り、その制御信号に基づき、スイッチ1501および1502の切り替えが行われる構成としてもよい。

【0115】このように、本実施の形態によれば、受信情報の長さおよび位相雜音量に応じて、残留位相誤差推定補償および位相雜音推定補償を行うか否か適宜切り替えるため、優れた受信特性の適応検波を行うことができるとともに、受信情報の長さおよび位相雜音量に応じて、処理に無駄のない常に最適な同期検波を行うことができる。

【0116】なお、上記実施の形態1～8では、誤り訂正後の受信信号を再符号化して既知信号として用いて伝搬路応答を適応的に推定する構成としたが、誤り訂正前の信号を硬判定し、その硬判定された信号を既知信号として用いて伝搬路応答を適応的に推定する構成としてもよい。

【0117】また、本発明は上記実施の形態1～8に限定されず、種々変更して実施することが可能である。例えば、本発明においては、実施の形態1～8を適宜組み合わせて実施してもよい。

【0118】また、上記実施の形態1～8のOFDM通信装置は、移動体通信システムにおける移動体通信端末装置や移動体通信基地局装置に適用することが可能である。

### 【0119】

【発明の効果】以上説明したように、本発明によれば、伝搬路応答の時間的変動が大きい場合でも伝送効率を低下させずに、伝送路の時間変動に適応的に追従して受信特性を向上させるとともに、残留位相誤差が存在する場合にも、伝送効率を低下させずに残留位相誤差の時間変動に適応的に追従して受信特性を向上させることができる。

### 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施の形態1に係るOFDM通信装置の構成を示すブロック図

【図2】本発明の実施の形態1に係るOFDM通信装置の残留位相誤差推定補償回路の内部構成を示すブロック

### 図

【図3】本発明の実施の形態1に係るOFDM通信装置の残留位相誤差推定補償回路における位相誤差演算回路の内部構成を示すブロック図

【図4】本発明に係る検波方法において使用されるシンボル構成を示す図

【図5】本発明の実施の形態1に係るOFDM通信装置の残留位相誤差推定補償回路の内部構成を示すブロック図

【図6】本発明の実施の形態2に係るOFDM通信装置の構成を示すブロック図

【図7】本発明の実施の形態2に係るOFDM通信装置の残留位相誤差推定補償回路の内部構成を示すブロック図

【図8】本発明の実施の形態3に係るOFDM通信装置の残留位相誤差推定補償回路の内部構成を示すブロック図

【図9】本発明の実施の形態4に係るOFDM通信装置の残留位相誤差推定補償回路の内部構成を示すブロック図

【図10】本発明の実施の形態5に係るOFDM通信装置の残留位相誤差推定補償回路の内部構成を示すブロック図

【図11】本発明の実施の形態6に係るOFDM通信装置の構成を示すブロック図

【図12】本発明の実施の形態6に係るOFDM通信装置の残留位相誤差推定補償回路の内部構成を示すブロック図

【図13】本発明の実施の形態7に係るOFDM通信装置の構成を示すブロック図

【図14】本発明の実施の形態7に係るOFDM通信装置の位相雜音推定補償回路の内部構成を示すブロック図

【図15】本発明の実施の形態8に係るOFDM通信装置の構成を示すブロック図

【図16】従来の伝搬路推定方法において使用されるシンボル構成を示す図

【図17】従来の伝搬路推定方法を説明するための図

### 【符号の説明】

104, 601, 1101 残留位相誤差推定補償回路  
105 伝搬路推定補償回路

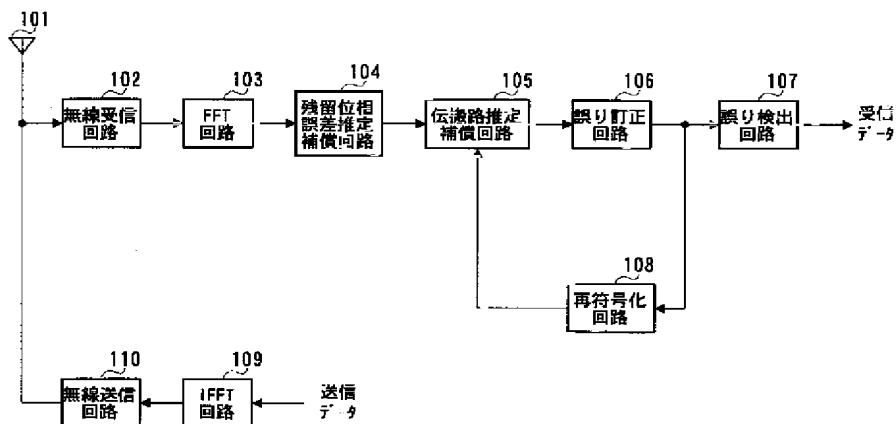
204 位相誤差演算回路

801, 1001 平均化回路

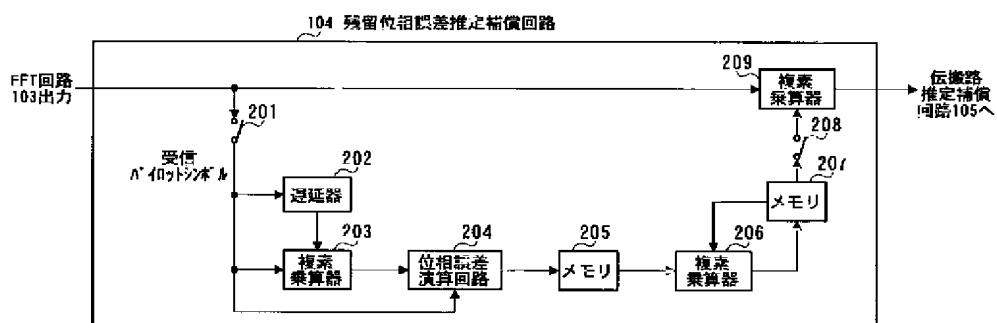
906 係数選択回路

1301 位相雜音推定補償回路

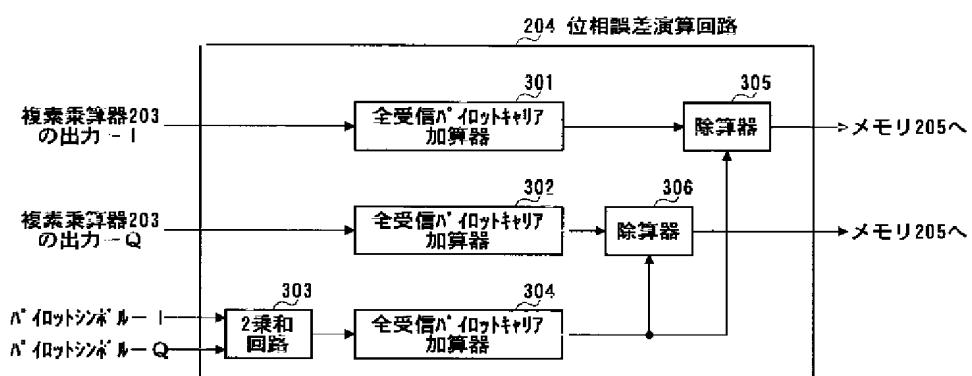
【図1】



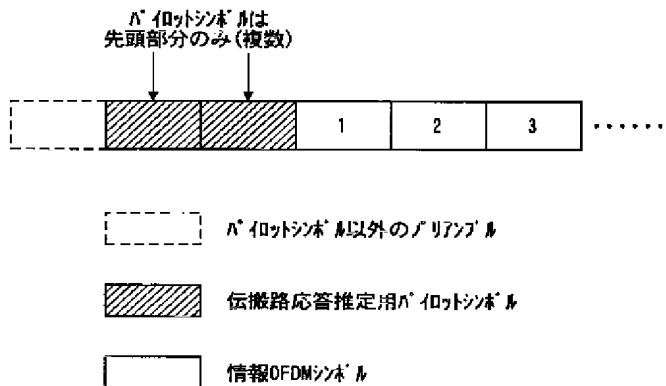
【図2】



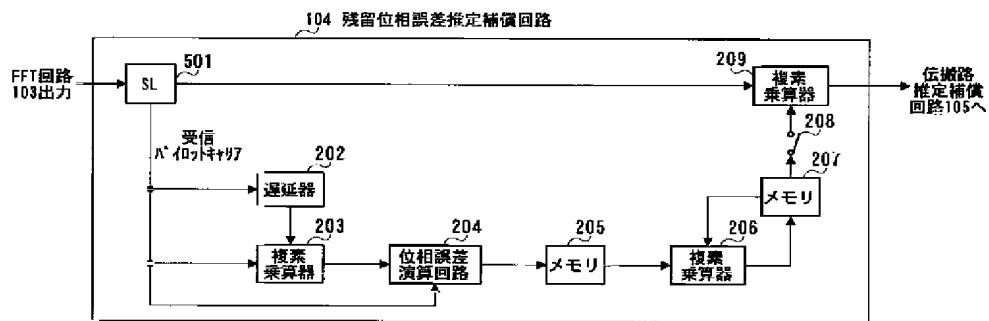
【図3】



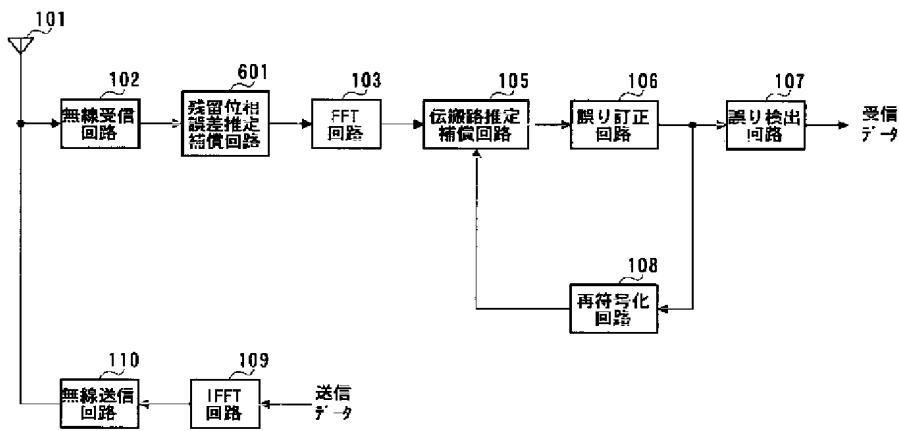
【図4】



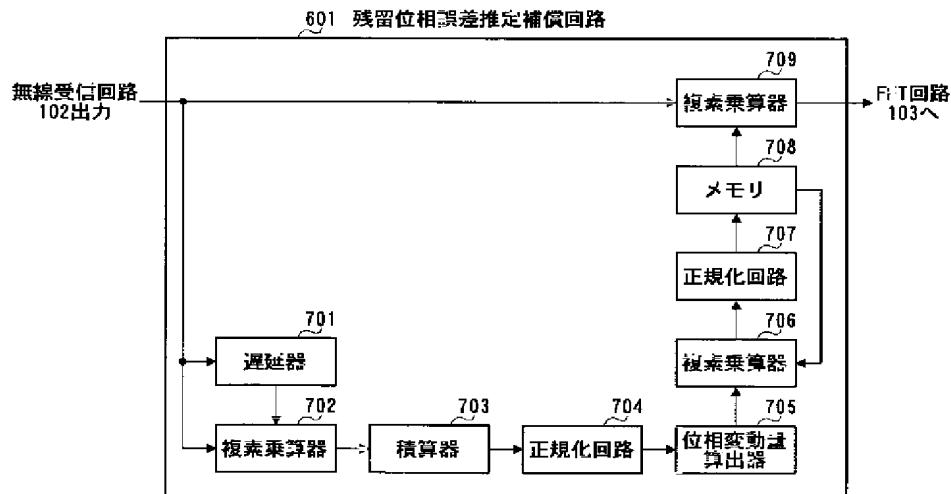
【図5】



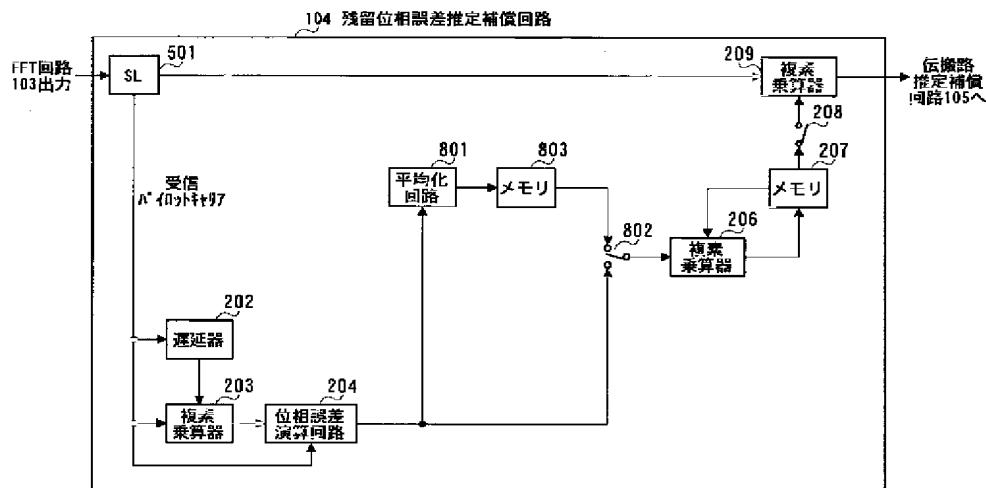
【図6】



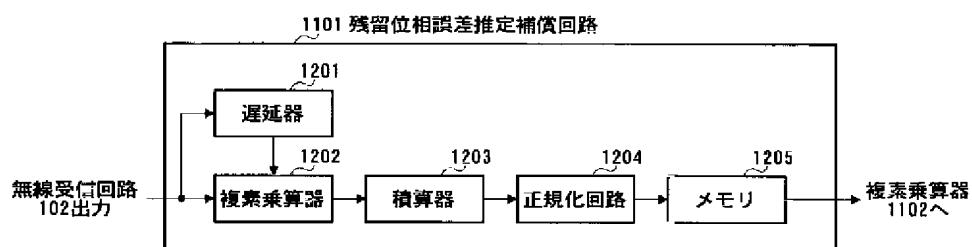
【図7】



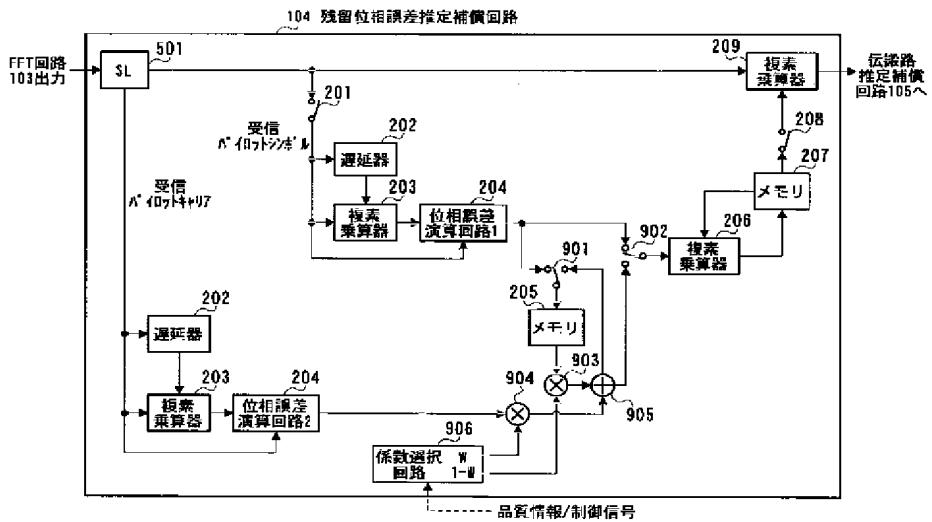
【図8】



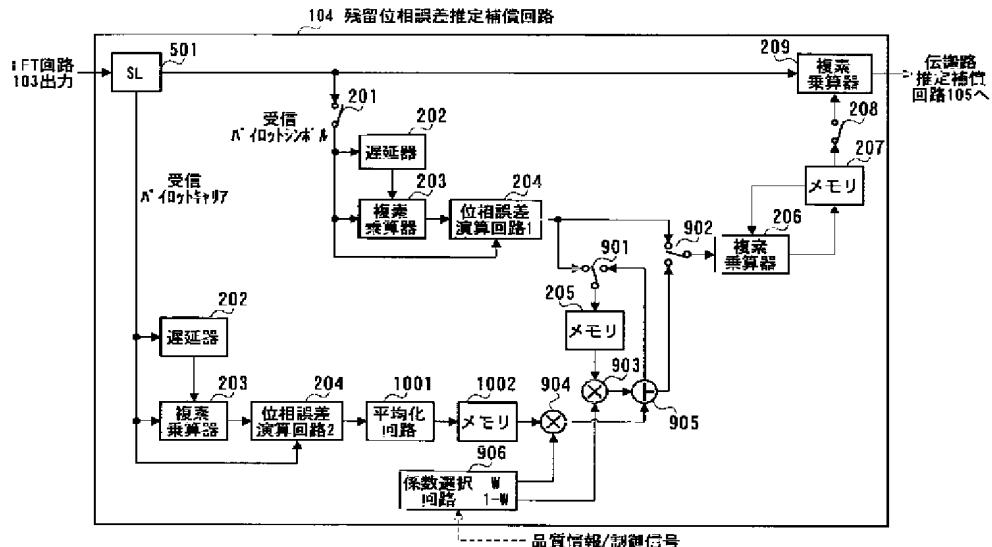
【図12】



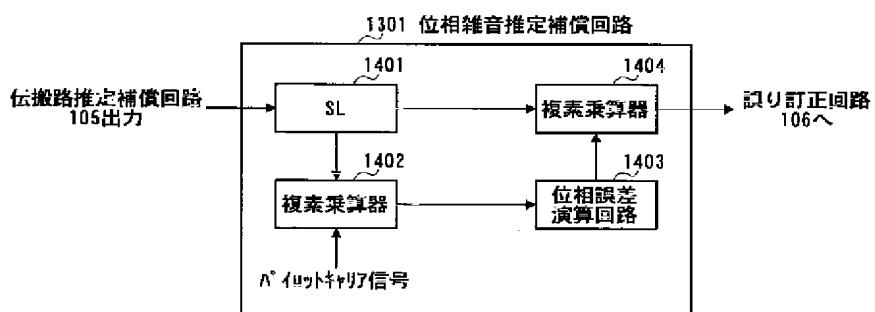
【図9】



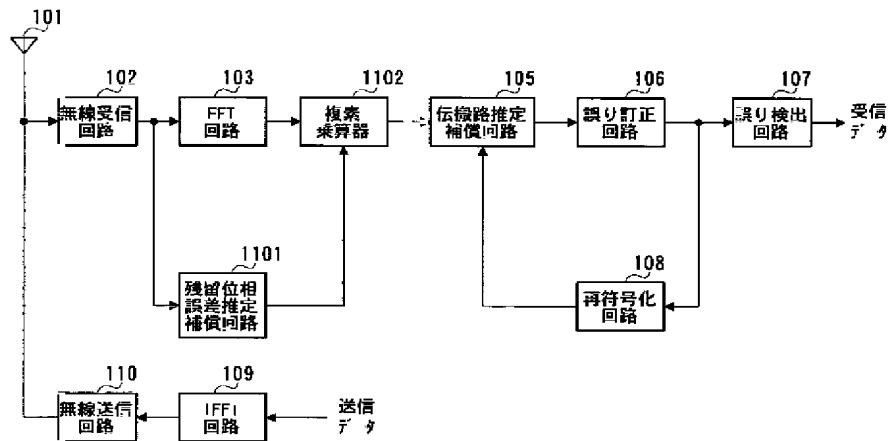
【図10】



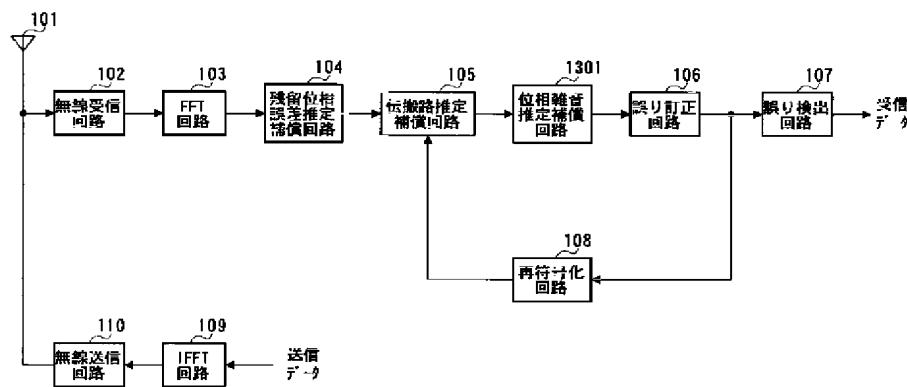
### 【図14】



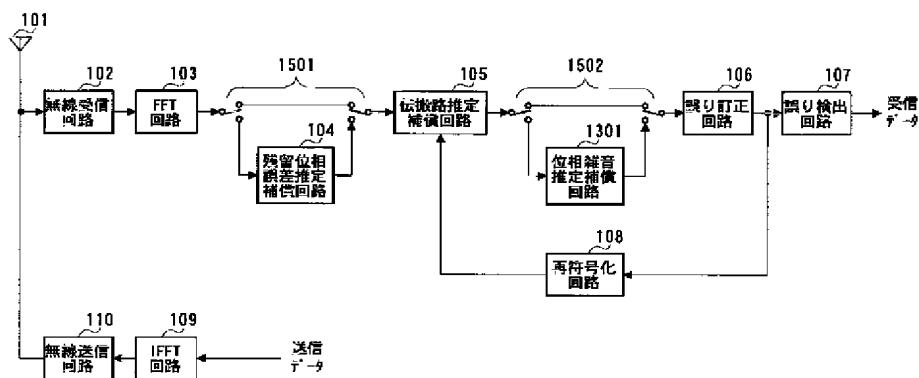
【図11】



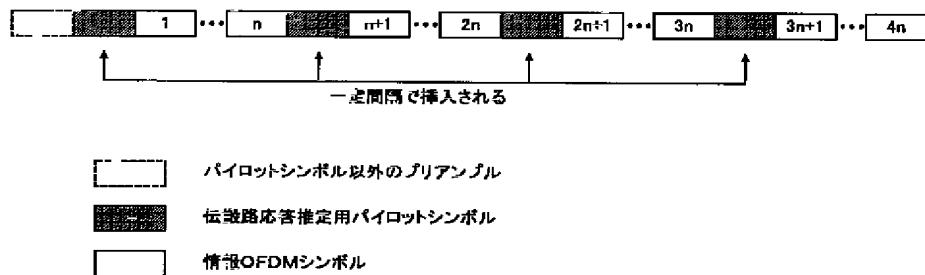
【図13】



【図15】



【図16】



【図17】

